196 COMPARAÇÃO ENTRE CONTROLADORES ADAPTATIVOS E DE PARÂMETROS FIXOS EM SISTEMAS DE POTÊN-CIA. \* F. P. Costa Neves, \* M. P. Ferreira e A. S. Silva. (Centro Tecnológico. Departamento de Engenharia Elétrica, UFSC).

Com o objetivo de melhorar a estabilidade dinâmica de sistemas de potência foi desenvolvido um estudo comparativo entre controladores de parâmetros fixos e adaptativos. O controlador de parâmetros fixos é ajustado para exercer uma lei de controle sobre um processo, ficando limitado a trabalhar com eficiência dentro de uma faixa de variação dos parâmetros do processo. O controlador adaptativo atua estimando os parâmetros do processo e com base neles implementa uma lei de controle, adaptando-se as variações dos parâmetros do processo. Estes estudos foram efetuados através de simulações em microcomputadores com a implementação de algorítmos para tais fins e uma estrutura gráfica de apoio para análise dos dados. Foram feitas simulações de sistemas de potência, implementando-se os estabilizadores de sistemas de potência e controladores de compensadores estáticos de reativo adaptativos. Bons resultados foram obtidos comparando-se com os controladores fixos. Verificou-se que o controle adaptativo deve levar em conta as características específicas do sistema de potência para um bom desempenho. (CNPq).